

MANUAL DO MOTOR

WI-FI MULTIFUNCIONAL

35mm

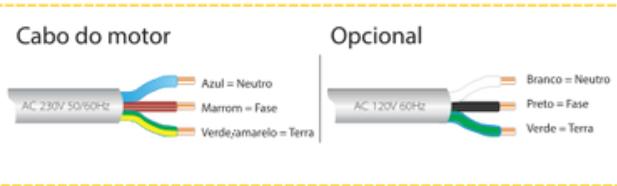


Nardelli
PERSIANAS



I PRINCIPAIS CARACTERÍSTICAS

- Opção de controle pelo APP ou por RF
- Configuração de limites por controle remoto, fácil instalação
- Possibilidade de configurar previamente vários limites - além dos limites das extremidades, mais 4 limites intermediários opcionais
- Manutenção dos limites na ausência de energia
- Auto-verificação e ajuste de deslocamento do ponto de parada
- Interrupção em situações de emergência
- Componentes de qualidade que garantem confiança total do produto



II OPERAÇÃO (para emissor RF)

1. Programação

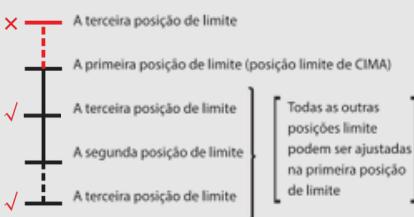


2. Mudando de direção

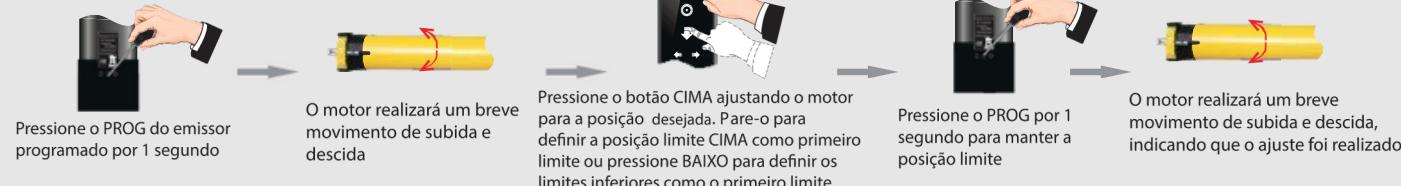


3. CONFIGURAÇÃO DE POSIÇÃO LIMITE

- Máximo seis diferentes posições limite podem ser definidas, as duas posições mais distantes chamadas de posição limite CIMA e BAIXO, outras chamadas de posições limite médio;
- Quando a primeira posição limite é a posição limite CIMA (como ilustração à direita), todas as outras posições limite só podem ser definidas abaixo dessa posição; a mesma coisa, quando a primeira posição limite é a posição limite BAIXO, todas as outras posições limite só podem ser definidas acima desta posição;
- Cada posição limite pode ser ajustada ou excluída separadamente (a primeira posição limite só pode ser ajustada com precisão, mas não pode ser excluída separadamente. Ela pode ser excluída quando todas as memórias forem excluídas);
- O motor para na próxima posição limite depois de aceitar uma vez a ordem CIMA/BAIXO. Quando atinge a posição limite CIMA, a ordem CIMA não tem mais uso; quando atinge a posição limite BAIXO, a ordem BAIXO não é usada;
- Pressione o botão CIMA/BAIXO duas vezes no emissor na velocidade de uma vez por segundo, o motor irá diretamente para a posição de limite para CIMA/BAIXO sem qualquer parada no limite médio.



4. CONFIGURAÇÃO DA PRIMEIRA POSIÇÃO DE LIMITE



5. CONFIGURAÇÃO DE OUTRAS POSIÇÕES DE LIMITE, CASO DESEJAR (se não tiver alguma ação dentro de 30 segundos, o motor sairá de preparação da posição limite automaticamente)



Mova o motor à posição desejada e depois pressione o botão PARAR.
Pressione o PROG por 1 segundo

O motor realizará um breve movimento de subida e descida

Pressione PROG por 1 segundo para manter a posição limite

O motor realizará um breve movimento de subida e descida, indicando que o ajuste foi realizado

6. AJUSTE DA POSIÇÃO DE LIMITE



Quando o motor estiver na posição de limite para ajuste, pressione PROG por 1 segundo para iniciar a configuração

O motor realizará um breve movimento de subida e descida

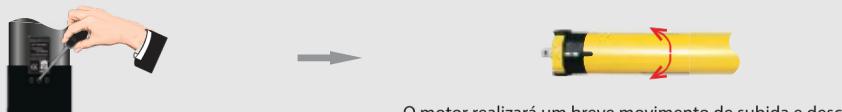
Ajustar posição desejada e pressione o botão "PARAR"

Pressione o PROG por 1 segundo para manter a posição limite

O motor realizará um breve movimento de subida e descida, indicando que o ajuste foi realizado

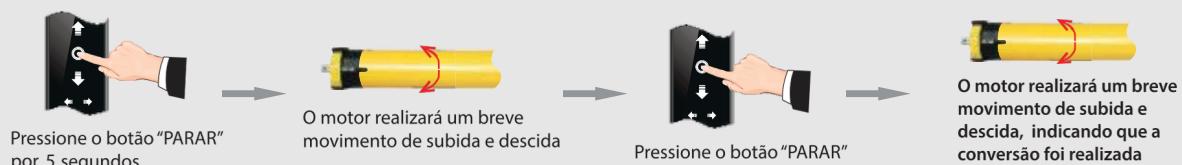
7. APAGAR A POSIÇÃO DE LIMITE

Posicione o motor na posição de limite a qual deseja apagar e pressione o botão "PROG" por 7 segundos



O motor realizará um breve movimento de subida e descida, indicando que a posição de limite selecionada foi apagada

8. MOVIMENTO DE PONTO E CONVERSÃO DE MOVIMENTO CONTÍNUO



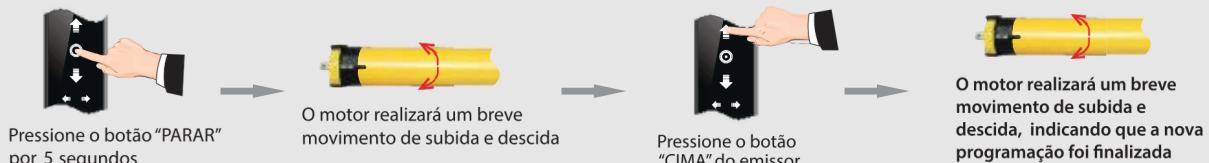
Pressione o botão "PARAR" por 5 segundos

O motor realizará um breve movimento de subida e descida

Pressione o botão "PARAR"

O motor realizará um breve movimento de subida e descida, indicando que a conversão foi realizada

9. ADICIONAR NOVO TRANSMISSOR



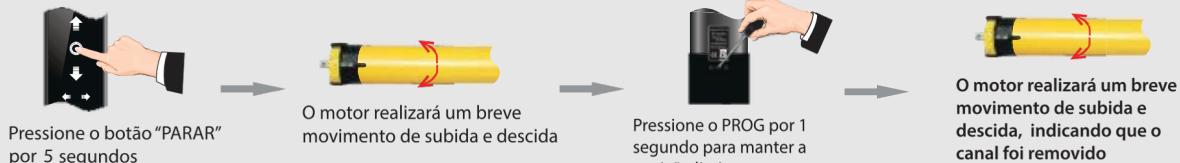
Pressione o botão "PARAR" por 5 segundos

O motor realizará um breve movimento de subida e descida

Pressione o botão "CIMA" do emissor

O motor realizará um breve movimento de subida e descida, indicando que a nova programação foi finalizada

10. REMOVER CANAL



Pressione o botão "PARAR" por 5 segundos

O motor realizará um breve movimento de subida e descida

Pressione o PROG por 1 segundo para manter a posição limite

O motor realizará um breve movimento de subida e descida, indicando que o canal foi removido

11. REMOVER TODOS OS CANAIS

Método 1



Pressione o botão "PARAR" por 5 segundos

O motor realizará um breve movimento de subida e descida

Pressione PROG entre 7 e 10 segundos

O motor realizará um breve movimento de subida e descida em 1 segundo. O motor realizará 2 vezes um breve movimento de subida e descida, indicando que os códigos foram deletados

Método 2



Pressione "Botão de Programação" por 7 segundo

O motor realizará um breve movimento de subida e descida

O motor realizará 2 vezes um breve movimento de subida e descida, indicando que os canais foram deletados

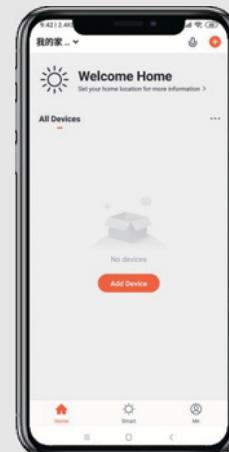
12. CONTROLE PELO APP

1. Scaneie o QR Code para download do app Tuya



2. Configuração do dispositivo

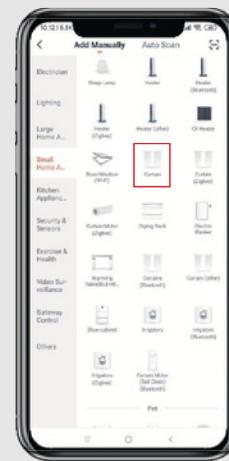
- Clique em "Adicionar Dispositivo" ou clique em "+" no canto superior direito



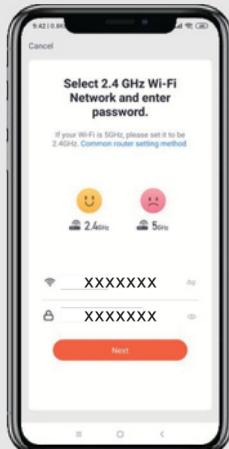
b. Clique em "Eletrodoméstico" na esquerda



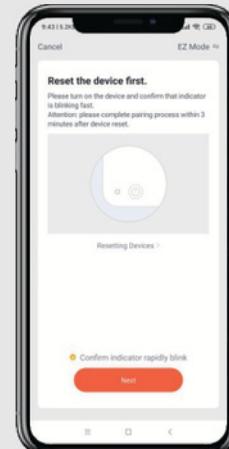
c. Clique em "Eletroméstico p /cortinas wifi"



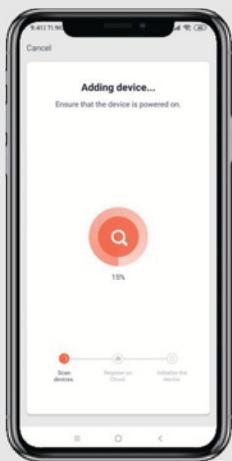
d. Use a rede Wi-Fi 2,4GHz, insira a senha do wi-fi e clique em "confirma"



e. Quando pressionar o botão ``PROG`` do motor pela quinta vez, o motor funcionará 2x num intervalo de até 3 segundos. Clique em ``Confirme se o indicador está piscando``.



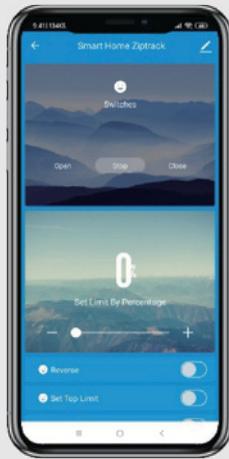
f. Aguarde a configuração completa da rede. (Se o motor funcionar duas vezes durante o processo de conexão significa que o processo de configuração da rede está executado, porém não conectado ao roteador; o motor funcionará uma vez quando estiver conectado ao roteador e à nuvem)



g. Depois que a configuração estiver completa, você pode modificar o nome do aparelho/celular e clicar em "Concluir"



h. Interface da operação
Controle do APP será apresentado conforme a figura abaixo



Resolução de problemas

Itens	Problema	Motivo	Resolução
1	Após ligá-lo na energia o motor não consegue trabalhar ou trabalha devagar	a. A voltagem está errada b. Sobrecarga c. Instalação errada devido a acessórios presos	a. Trocar para tensão indicada no motor b. Substituir para um motor com torque adequado c. Revisar os acessórios e se certificar que a instalação está correta
2	O motor para de trabalhar de repente	a. O motor aqueceu b. A energia foi cortada	a. Aguarde o motor esfriar para que retorne a trabalhar de novo b. O motor irá voltar a trabalhar de novo uma vez que foi ligado